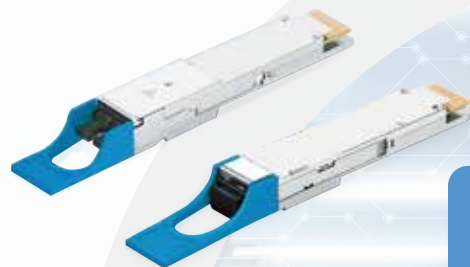




高明鐵企業股份有限公司
GMT GLOBAL INC.

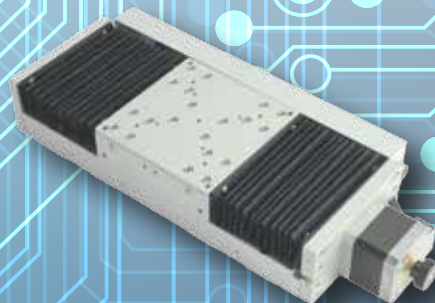
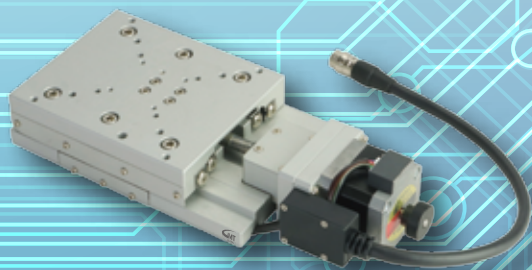
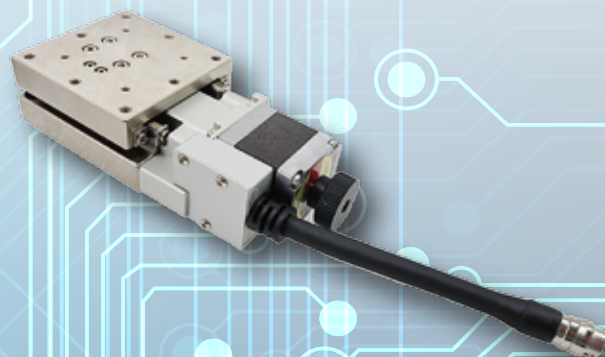
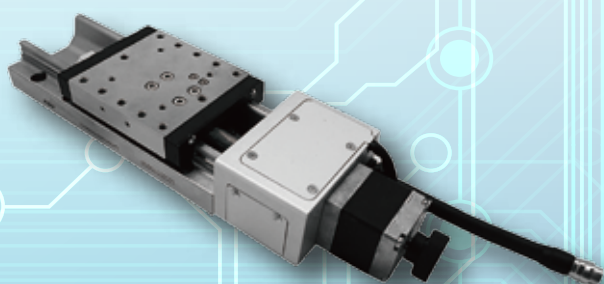
光通訊 解決方案



1.6T



800G & 400G



機構反覆定位精度 $\leq \pm 0.3\mu\text{m}$

加裝光學尺，機構反覆定位精度，可提升至 $\leq \pm 0.1\mu\text{m}$

光纖耦合系統特性：

- 影像輔助初始定位校正快速完成。
- 演算法座標系統的管理，可對應不同切面角度的光纖進行耦光對位，通用性高。
- 運動軌跡包括區域掃描、最大光量搜尋，能進行有效的軌跡差補運算，實現高精度對位的目標。
- 高解析度馬達及光編碼器，搭配光量回授，實現即時精準定位運動控制，重現性高。
- 新製程機台背隙更小、重複精度更高。
- 介面整合機台通信、影像輔助功能、座標系統管理、運動控制演算、3D資料與影像顯示等功能，操作容易、方便導入應用。

使用情境說明：

光纖對位應用中，以往是以人工使用手動滑台調整兩根光纖位置以找到最大光通量數值，並將此位置紀錄後做下一步膠合與固化的動作，此流程非常耗時且耗費人力。本系統開發了運動軌跡生成演算法、運動控制、影像輔助初始設定、與介面整合等技術，使介面、軟體、相機、滑台模組能夠整合至應用端。建立數學模型生成精緻有效的運動軌跡，並進行點位插補，使達到多軸同步運動、快速與精準定位的要求；介面設計淺顯易懂容易操作，導入自行開發的函式庫，實現光纖、光器件、耦光對位之應用，可有效地降低時間並減少人力成本。

CXN80系列(導程1mm)不同馬達搭配規格表

類別	東方馬達PKP系列	Fastech EZ SERVO	東方AZ 閉迴路	東方5相全閉迴路
馬達類型	5相步進電機	2相步進電機	2相步進電機	5相步進電機
編碼器類型	開迴路	閉迴路(光學碼盤)	閉迴路(光學碼盤)	ATOM光學尺
補正模式	N/A	增量型	絕對型	增量型
解析度	0.5 μ m(全步) 0.25 μ m(半步)	0.05 μ m	0.1 μ m	0.1 μ m
解析度(1/20分割)	0.025 μ m	N/A	N/A	N/A
單向定位精度 標準值 (5 μ m)	3 μ m	3 μ m	3 μ m	3 μ m
反復定位精度 標準值 ($\pm$ 5 μ m)	$\pm$ 0.3 μ m	$\pm$ 0.25 μ m	$\pm$ 0.25 μ m	$\pm$ 0.1 μ m
空轉 標準值 (<1 μ m)	0.5 μ m	0.3 μ m	0.3 μ m	0.1 μ m

※詳細規格內容，請參考官網下載專區型錄。



高明鐵企業股份有限公司
GMT GLOBAL INC.

www.gmtglobalinc.com



全球營運總部

513004 台灣彰化縣埔心鄉瑤鳳路一段357號

TEL : +886-4-828-2825

FAX : +886-4-828-2228

E-mail : Md@gmt.tw

秀水業務部

504009 彰化縣秀水鄉民主街34巷3號

TEL : +886-4-768-8328

FAX : +886-4-768-8314

台灣經銷商/SFT

717021 台南市仁德區文華路三段428巷53弄22號

TEL : +886-6-270-3518 FAX : +886-6-270-3510

GMT Europe GmbH

Wilhelm-Busch-Straße 4, 26655 Westerstede,

Germany | TEL : +49 (0) 4488 761 746

中國

東莞鼎企智能自動化科技有限公司(子公司)

廣東省東莞市橫瀝鎮水邊工業區8號廠房

全國服務電話 : +86-400-770-6066